

$$\sin^2(ax) \dots \frac{1}{2} \left(x - \frac{1}{a} \sin 2ax \right)$$

$\left\{ \begin{array}{l} l=0 \\ l= \end{array} \right.$

D-CHEM, D-AGRL
Sperb

Mathematik III

WS 2003/2004

Lösung von Probe Vordiplom

1. Die Differentialgleichungen die diese Reaktion darstellen sind:

$$\begin{cases} \dot{x}_1(t) = -kx_1 + kx_2 + d(t) \\ \dot{x}_2(t) = -kx_2 + kx_1 \end{cases}$$

Man berechnet die Laplacetransformierte des Problems:

$$\begin{aligned} & \begin{cases} pX_1(p) = -kX_1(p) + kX_2(p) + \frac{1}{p+\alpha} \\ pX_2(p) = -kX_2(p) + kX_1(p) \end{cases} \\ \Rightarrow & \begin{cases} (p+k)X_1(p) = kX_2(p) + \frac{1}{p+\alpha} \\ (p+k)X_2(p) = kX_1(p) \end{cases} \Rightarrow X_1(p) = \frac{p+k}{k} X_2(p) \\ & \frac{(p+k)^2}{k} X_2(p) = kX_2(p) + \frac{1}{p+\alpha} \Rightarrow X_2(p) = \frac{k}{p(p+2k)(p+\alpha)} \end{aligned}$$

Um die Rücktransformation zu berechnen macht man die Partialbruchzerlegung des Terms

$$\frac{1}{p(p+2k)(p+\alpha)}$$

Hier muss man eine Fallunterscheidung machen

a) $\alpha \neq 2k$

$$\frac{1}{p(p+2k)(p+\alpha)} = \frac{A}{p} + \frac{B}{p+2k} + \frac{C}{p+\alpha} \Rightarrow A(p+2k)(p+\alpha) + Bp(p+\alpha) + Cp(p+2k) = 1$$

durch Koeffizientenvergleich erhält man

$$A = \frac{1}{2k\alpha} \quad B = \frac{1}{2k(2k-\alpha)} \quad C = \frac{-1}{\alpha(2k-\alpha)}$$

also

$$\begin{aligned} X_2(p) &= \frac{1}{2\alpha p} + \frac{k}{(2k-\alpha)} \left(\frac{1}{2k(p+2k)} - \frac{1}{\alpha(p-\alpha)} \right) \\ \bullet \circ x_2(t) &= \frac{1}{2\alpha} + \frac{k}{(2k-\alpha)} \left(\frac{e^{-2kt}}{2k} - \frac{e^{-\alpha t}}{\alpha} \right) = \frac{1}{2\alpha} \left(1 + \frac{\alpha e^{-2kt} - 2k e^{-\alpha t}}{2k - \alpha} \right) \end{aligned}$$

Bitte wenden!

b) $\alpha = 2k \Rightarrow X_2(p) = \frac{k}{p(p+2k)^2}$

$$\frac{1}{p(p+2k)^2} = \frac{A}{p} + \frac{B}{p+2k} + \frac{C}{(p+2k)^2} \Rightarrow A(p+2k)^2 + Bp(p+2k) + Cp = 1$$

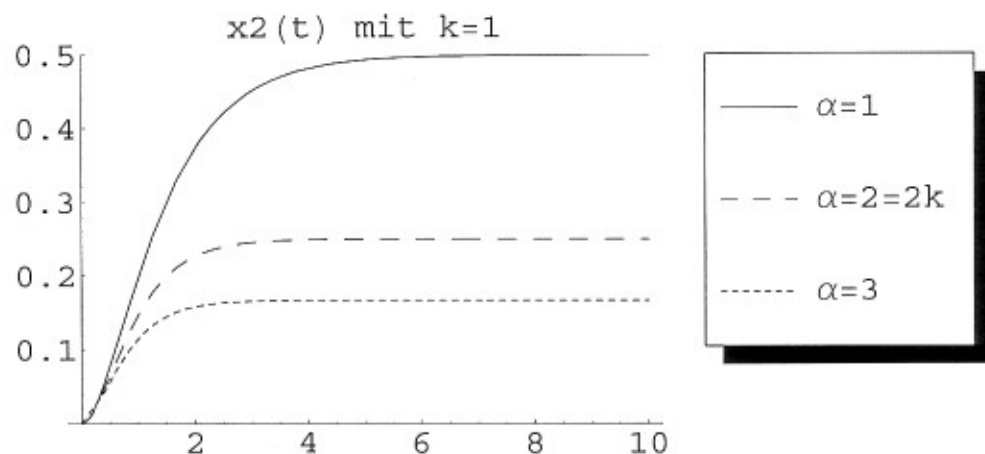
durch Koeffizientenvergleich erhält man

$$A = \frac{1}{4k^2} \quad B = \frac{-1}{4k^2} \quad C = \frac{-1}{2k}$$

also

$$X_2(p) = \frac{1}{4k} \frac{1}{p} - \frac{1}{4k} \frac{1}{p+2k} - \frac{1}{2} \frac{1}{(p+2k)^2}$$

$$\bullet \rightarrow x_2(t) = \frac{1}{4k} - \frac{e^{-2kt}}{4k} - \frac{te^{-2kt}}{2} = \frac{1 - (1 - 2kt)e^{-2kt}}{4k}$$



2. Die Laplacetransformierte von die Differentialgleichung ist

$$p^2 X(p) - px_0 + X(p) = F(p)$$

Um $F(p)$ zu berechnen muss man zuerst die Transformierte der Basis Funktion berechnen

$$b(t) = \begin{cases} \frac{2t}{\pi} & 0 < t < \frac{\pi}{2} \\ \frac{2}{\pi}(\pi - t) & \frac{\pi}{2} < t < \pi \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Siehe nächstes Blatt!

Die Transformierte ist

$$\begin{aligned}
 B(p) &= \int_0^{\infty} b(t)e^{-pt}dt = \frac{2}{\pi} \left(\int_0^{\frac{\pi}{2}} te^{-pt}dt + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} (\pi - t)e^{-pt}dt \right) = \\
 &= \frac{2}{\pi} \left(\left. \frac{-te^{-pt}}{p} \right|_0^{\frac{\pi}{2}} + \frac{1}{p} \int_0^{\frac{\pi}{2}} e^{-pt}dt - \left. \frac{(\pi - t)e^{-pt}}{p} \right|_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} - \frac{1}{p} \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} e^{-pt}dt \right) = \\
 &= \frac{2}{\pi} \left(\frac{-\pi e^{-p\frac{\pi}{2}}}{2p} - \frac{e^{-pt}}{p^2} \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} + \frac{\pi e^{-p\frac{\pi}{2}}}{2p} + \frac{e^{-pt}}{p^2} \Big|_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} \right) = \\
 &= \frac{2}{\pi p^2} (1 - e^{-p\frac{\pi}{2}} + e^{-p\pi} - e^{-p\frac{\pi}{2}}) = \frac{2}{\pi p^2} (1 - e^{-p\frac{\pi}{2}})^2
 \end{aligned}$$

Mit der Regel für die Laplacetransformation von periodischen Funktionen erhält man:

$$F(p) = \frac{B(p)}{1 - e^{-p\pi}} = \frac{\frac{2}{\pi p^2} (1 - e^{-p\frac{\pi}{2}})^2}{(1 - e^{-p\frac{\pi}{2}})(1 + e^{-p\frac{\pi}{2}})} = \frac{2}{\pi p^2} \frac{1 - e^{-p\frac{\pi}{2}}}{1 + e^{-p\frac{\pi}{2}}}$$

Man erhält für $X(p)$

$$\begin{aligned}
 p^2 X(p) - px_0 + X(p) &= \frac{2}{\pi p^2} \frac{1 - e^{-p\frac{\pi}{2}}}{1 + e^{-p\frac{\pi}{2}}} \\
 \Rightarrow X(p) &= \frac{2}{\pi p^2(p^2 + 1)} \frac{1 - e^{-p\frac{\pi}{2}}}{1 + e^{-p\frac{\pi}{2}}} + x_0 \frac{p}{p^2 + 1} \\
 \Rightarrow X(p) &= \frac{Y(p)}{1 + e^{-p\frac{\pi}{2}}} + x_0 \frac{p}{p^2 + 1} \quad \text{mit } Y(p) = \frac{2(1 - e^{-p\frac{\pi}{2}})}{\pi p^2(p^2 + 1)}
 \end{aligned}$$

Die Rücktransformation ist

$$x(t) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k y(t - k\frac{\pi}{2}) H(t - k\frac{\pi}{2}) + x_0 \cos(t)$$

wobei $H(t)$ die Heavisidefunktion ist. Mit der Zerlegung

$$\frac{1}{p^2(p^2 + 1)} = \frac{1}{p^2} - \frac{1}{p^2 + 1}$$

erhält man

$$Y(p) = \frac{2(1 - e^{-p\frac{\pi}{2}})}{\pi} \left(\frac{1}{p^2} - \frac{1}{p^2 + 1} \right) = \frac{2}{\pi} \left(\frac{1}{p^2} - \frac{1}{p^2 + 1} - \frac{e^{-p\frac{\pi}{2}}}{p^2} + \frac{e^{-p\frac{\pi}{2}}}{p^2 + 1} \right)$$

Die Rücktransformation ergibt

$$y(t) = \frac{2}{\pi} \left(t - \sin(t) - \left(t - \frac{\pi}{2} - \sin(t - \frac{\pi}{2}) \right) H(t - \frac{\pi}{2}) \right)$$

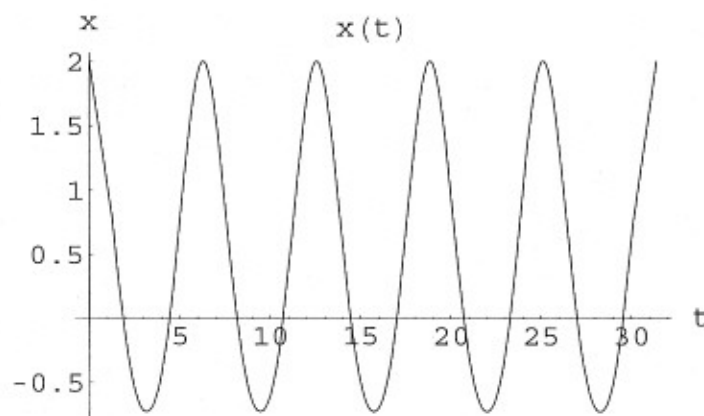
Bitte wenden!



Für x erhält man

$$\begin{aligned}
 x(t) &= \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k y\left(t - k\frac{\pi}{2}\right) H\left(t - k\frac{\pi}{2}\right) + x_0 \cos(t) = \\
 &= \frac{2}{\pi} \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \left(t - k\frac{\pi}{2} - \sin\left(t - k\frac{\pi}{2}\right)\right) H\left(t - k\frac{\pi}{2}\right) + \\
 &\quad - \frac{2}{\pi} \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \left(t - (k+1)\frac{\pi}{2} - \sin\left(t - (k+1)\frac{\pi}{2}\right)\right) H\left(t - (k+1)\frac{\pi}{2}\right) + x_0 \cos(t) = \\
 &= \frac{2}{\pi} \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \left(t - k\frac{\pi}{2} - \sin\left(t - k\frac{\pi}{2}\right)\right) H\left(t - k\frac{\pi}{2}\right) + \\
 &\quad + \frac{2}{\pi} \sum_{l=1}^{\infty} (-1)^l \left(t - l\frac{\pi}{2} - \sin\left(t - l\frac{\pi}{2}\right)\right) H\left(t - l\frac{\pi}{2}\right) + x_0 \cos(t) = \\
 &= \frac{2t}{\pi} - \frac{2}{\pi} \sin(t) + x_0 \cos(t) + \frac{4}{\pi} \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^k \left(t - k\frac{\pi}{2} - \sin\left(t - k\frac{\pi}{2}\right)\right) H\left(t - k\frac{\pi}{2}\right)
 \end{aligned}$$

durch Anwendung von $H\left(t - k\frac{\pi}{2}\right)H\left(t - (k+1)\frac{\pi}{2}\right) = H\left(t - (k+1)\frac{\pi}{2}\right)$.



3. Das zugehörige Eigenwertproblem ist:

$$\begin{cases} \Delta\varphi + \lambda\varphi = 0 & \text{in } \Omega_0 \\ \varphi = 0 & \text{auf } \partial\Omega_0 \end{cases}$$

Wegen der Radialsymmetrie des Problem muss man nur die radialsymmetrische Eigenfunktionen finden. Den radialen Teil von dem Laplaceoperator in Kugelkoordinaten ist $\Delta_r f(r) = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2}(r) + \frac{2}{r} \frac{\partial f}{\partial r}(r)$.

Den EWP wird:

$$\begin{cases} \varphi''(r) + \frac{2}{r}\varphi'(r) + \lambda\varphi(r) = 0 & 0 \leq r \leq R \\ \varphi(R) = 0 \end{cases}$$

Siehe nächstes Blatt!

mit der Substitution $\varphi(r) = \frac{f(r)}{r}$ erhält man

$$\begin{aligned} f''(r) + \lambda f(r) &= 0 \quad \Rightarrow \quad f(r) = A \cos(\sqrt{\lambda}r) + B \sin(\sqrt{\lambda}r) \\ &\Rightarrow \quad \varphi(r) = A \frac{\cos(\sqrt{\lambda}r)}{r} + B \frac{\sin(\sqrt{\lambda}r)}{r} \end{aligned}$$

$A = 0$, weil die Eigenfunktion für $r = 0$ endlich bleiben soll. Durch einsetzen der Randbedingungen erhält man:

$$\varphi_k(r) = C \frac{\sin(\frac{\pi k}{R}r)}{r} \quad \lambda_k = \left(\frac{\pi k}{R}\right)^2 \quad k = 1, 2, 3, \dots$$

Die Konstante C wird bestimmt durch Normierung

$$\begin{aligned} 1 &= \int_{\Omega_0} \varphi_k^2(r) dV = \int_0^R C^2 \frac{\sin^2(\frac{\pi k}{R}r)}{r^2} 4\pi r^2 dr = \\ &= 4\pi C^2 \int_0^R \sin^2(\frac{\pi k}{R}r) dr = 2\pi R C^2 \quad \Rightarrow \quad C = \frac{1}{\sqrt{2\pi R}} \end{aligned}$$

Den Wärmeleitungskern wird

$$K(r, \varrho, t) = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi_k(r) \varphi_k(\varrho) e^{-D\lambda_k t} = \frac{1}{2\pi R} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\sin(\frac{\pi k}{R}r)}{r} \frac{\sin(\frac{\pi k}{R}\varrho)}{\varrho} e^{-D\lambda_k t}$$

Die Lösung wird

$$\begin{aligned} u(r, t) &= \int_0^t \int_{\Omega_0} q(\varrho, \tau) K(r, \varrho, t - \tau) dV d\tau = \\ &= \int_0^t \int_0^R \frac{1}{2\pi R} \sum_{k=1}^{\infty} q_0 \frac{\varrho}{R} \frac{\sin(\frac{\pi k}{R}r)}{r} \frac{\sin(\frac{\pi k}{R}\varrho)}{\varrho} e^{-D\lambda_k(t-\tau)} 4\pi \varrho^2 d\varrho d\tau \\ &= \frac{2q_0}{R^2 r} \sum_{k=1}^{\infty} \sin(\frac{\pi k}{R}r) e^{-D\lambda_k t} \int_0^R \varrho^2 \sin(\frac{\pi k}{R}\varrho) d\varrho \int_0^t e^{D\lambda_k \tau} d\tau \end{aligned}$$

mit

$$\begin{aligned} \int_0^R \varrho^2 \sin(\frac{\pi k}{R}\varrho) d\varrho &= \left. \frac{-R\varrho^2}{\pi k} \cos(\frac{\pi k}{R}\varrho) \right|_0^R + \frac{2R}{\pi k} \int_0^R \varrho \cos(\frac{\pi k}{R}\varrho) d\varrho = \\ &= \left. \frac{-R^3}{k\pi} \cos(\pi k) + \frac{2R^2}{\pi^2 k^2} \varrho \sin(\frac{\pi k}{R}\varrho) \right|_0^R - \frac{2R^2}{\pi^2 k^2} \int_0^R \sin(\frac{\pi k}{R}\varrho) d\varrho = \\ &= \frac{R^3(-1)^{k+1}}{k\pi} + \left. \frac{2R^3}{\pi^3 k^3} \cos(\frac{\pi k}{R}\varrho) \right|_0^R = \\ &= \frac{R^3}{\pi^3 k^3} ((2 - \pi^2 k^2)(-1)^k - 2) \end{aligned}$$

Bitte wenden!

und mit

$$\int_0^t e^{D\lambda_k \tau} d\tau = \frac{e^{D\lambda_k t} - 1}{D\lambda_k}$$

erhält man

$$\begin{aligned} u(r, t) &= \frac{2q_0}{r} \sum_{k=1}^{\infty} \sin\left(\frac{\pi k}{R} r\right) e^{-D\lambda_k t} \frac{R}{\pi^3 k^3} \left((2 - \pi^2 k^2)(-1)^k - 2\right) \frac{e^{D\lambda_k t} - 1}{D\lambda_k} = \\ &= \frac{2q_0 R^2}{D\pi^5 r} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\left((2 - \pi^2 k^2)(-1)^k - 2\right) (1 - e^{D\lambda_k t})}{k^5} \sin\left(\frac{\pi k}{R} r\right) \end{aligned}$$

Für $t \rightarrow \infty$ das Problem wird

$$D\Delta u_{\infty} = -q_0 \frac{r}{R} \quad \text{in } \Omega$$

Wegen der Radialsymmetrie des Problems wird das zu

$$\frac{1}{r^2} (r^2 u'_{\infty}(r))' = -\frac{q_0}{D} \frac{r}{R}$$

Man kann diese Differentialgleichung durch Integration lösen

$$\begin{aligned} \frac{1}{r^2} (r^2 u'_{\infty}(r))' &= -\frac{q_0}{D} \frac{r}{R} \\ (r^2 u'_{\infty}(r))' &= -\frac{q_0}{D} \frac{r^3}{R} \\ r^2 u'_{\infty}(r) &= -\frac{q_0}{DR} \int r^3 dr \\ r^2 u'_{\infty}(r) &= -\frac{q_0}{DR} \frac{r^4}{4} + A \\ u'_{\infty}(r) &= -\frac{q_0}{4DR} r^2 + \frac{A}{r^2} \\ u_{\infty}(r) &= -\frac{q_0}{4DR} \int r^2 dr + \int \frac{A}{r^2} dr \\ u_{\infty}(r) &= -\frac{Dq_0}{12DR} r^3 - A \frac{1}{r} + B \end{aligned}$$

Die Lösung u_{∞} soll in ganz Ω endlich bleiben, dann $\lim_{r \rightarrow 0} u_{\infty} < \infty \quad A = 0$.
Mit der Randbedingung $u_{\infty}(R) = 0$ erhält man

$$u_{\infty}(r) = \frac{q_0 R^2}{12D} \left(1 - \left(\frac{r}{R}\right)^3\right)$$

Siehe nächstes Blatt!

4. Mit der Substitution $u(x, y, z, t) = v(x, y, z, t)e^{-\gamma t}$ wird das neue Problem ein reines Diffusionsproblem.

$$\begin{cases} \frac{\partial v}{\partial t} = D\Delta v & \text{in } (0, 1)^2 \times (0, \infty) \\ v_z(x, y, 0, t) = v(0, y, z, t) = v(x, 0, z, t) = v(1, y, z, t) = v(x, 1, z, t) = 0 \\ v(x, y, z, 0) = \begin{cases} \sin(\pi x) \sin(\pi y) & 0 \leq z \leq 1 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \end{cases}$$

Man sieht, dass das Gebiet ein kartesisches Produkt von zwei Teilgebieten, mit dem Ansatz $v(x, y, z, t) = v_1(x, y, t)v_2(z, t)$ erhält man zwei Teilprobleme

1.
$$\begin{cases} \frac{\partial v_1}{\partial t} = D\Delta v_1 & \text{in } (0, 1)^2 \\ v_1(0, y, t) = v_1(x, 0, t) = v_1(1, y, t) = v_1(x, 1, t) = 0 \\ v(x, y, 0) = \sin(\pi x) \sin(\pi y) \end{cases}$$
2.
$$\begin{cases} \frac{\partial v_2}{\partial t} = D\frac{\partial^2 v_2}{\partial z^2} & \text{in } (0, \infty) \\ v_{2z}(0, t) = 0 \\ v_2(z, 0) = \begin{cases} 1 & 0 \leq z \leq 1 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \end{cases}$$

Die Lösungen dieser Probleme sind

1. Mit dem Eigenwertproblem

$$\begin{cases} \Delta\varphi + \lambda\varphi & \text{in } (0, 1)^2 \\ \varphi(0, y) = \varphi(x, 0) = \varphi(1, y) = \varphi(x, 1) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{aligned} \varphi_{k,l}(x, y) &= 2 \sin(\pi k x) \sin(\pi l y) \\ \lambda_{k,l} &= \pi^2(k^2 + l^2) \end{aligned}$$

erhält man den Wärmeleitungskern

$$\begin{aligned} K(x, y, \xi, \eta, t) &= \sum_{k,l=1}^{\infty} \varphi_{k,l}(x, y) \varphi_{k,l}(\xi, \eta) e^{-D\lambda_{k,l}t} = \\ &= 4 \sum_{k=1}^{\infty} \sin(\pi k x) \sin(\pi l y) \sin(\pi k \xi) \sin(\pi l \eta) e^{-D\lambda_{k,l}t} \end{aligned}$$

und damit die Lösung

$$\begin{aligned} v_1(x, y, t) &= \int_0^1 \int_0^1 v_1(\xi, \eta, 0) K(x, y, \xi, \eta, t) d\xi d\eta = \\ &= \int_0^1 \int_0^1 \sin(\pi \xi) \sin(\pi \eta) 4 \sum_{k=1}^{\infty} \sin(\pi k x) \sin(\pi l y) \sin(\pi k \xi) \sin(\pi l \eta) e^{-D\lambda_{k,l}t} = \\ &= 4 \sum_{k=1}^{\infty} \sin(\pi k x) \sin(\pi l y) e^{-D\lambda_{k,l}t} \underbrace{\int_0^1 \sin(\pi \xi) \sin(\pi k \xi) d\xi}_{=\frac{1}{2}\delta_{1,k}} \underbrace{\int_0^1 \sin(\pi \eta) \sin(\pi l \eta) d\eta}_{=\frac{1}{2}\delta_{1,l}} = \\ &= \sin(\pi x) \sin(\pi y) e^{-2D\pi^2 t} \end{aligned}$$

Bitte wenden!

2. Man erweitert das Problem auf $(-\infty, \infty)$ durch Axialspiegelung

$$\begin{cases} \frac{\partial v_2}{\partial t} = D \frac{\partial^2 v_2}{\partial z^2} & \text{in } (-\infty, \infty) \\ v_2(z, 0) = \begin{cases} 1 & -1 \leq z \leq 1 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \end{cases}$$

Mit

$$h(z) = \begin{cases} 1 & x < 0 \\ 0 & x > 0 \end{cases}$$

kann man die Anfangsbedingung zerlegen

$$v_2(z, 0) = h(z - 1) - h(z + 1)$$

Mit der bekannte Lösung von

$$\begin{cases} \frac{\partial b}{\partial t} = D \frac{\partial^2 b}{\partial z^2} & \text{in } (-\infty, \infty) \\ v_2(z, 0) = \begin{cases} 1 & z < 0 \\ 0 & z > 0 \end{cases} \end{cases} \Rightarrow b(z, t) = \frac{1}{2} \operatorname{erfc} \left(\frac{z}{2\sqrt{Dt}} \right)$$

und der linearität des Problems erhält man

$$v_2(z, t) = b(z - 1) - b(z + 1) = \frac{1}{2} \left(\operatorname{erfc} \left(\frac{z - 1}{2\sqrt{Dt}} \right) - \operatorname{erfc} \left(\frac{z + 1}{2\sqrt{Dt}} \right) \right)$$

Das Endresultat

$$u(x, y, t) = v_1(x, t) v_2(x, t) e^{-\gamma t} = \frac{1}{2} \left(\operatorname{erfc} \left(\frac{z - 1}{2\sqrt{Dt}} \right) - \operatorname{erfc} \left(\frac{z + 1}{2\sqrt{Dt}} \right) \right) \sin(\pi x) \sin(\pi y) e^{-(2D\pi^2 + \gamma)t}$$