

Lösung Mathematik III

1. Zuerst berechnet man die Laplacetransformierte des Problem. Mit

$$\begin{aligned} x(t) &\circlearrowleft X(p) \\ \ddot{x}(t) &\circlearrowleft p^2 X(p) - px(0) - \dot{x}(0) = p^2 X(p) - p \\ f(t) &\circlearrowleft F(p) = \int_0^\pi \cos(t) e^{-pt} dt = e^{-pt} (-p \cos(t) + \sin(t)) \Big|_0^\pi = \frac{p(1 + e^{-\pi p})}{p^2 + 1} \end{aligned}$$

erhalten wir

$$p^2 X(p) - p + X(p) = \frac{p(1 + e^{-\pi p})}{p^2 + 1}$$

Wir auflösen für $X(p)$

$$\begin{aligned} (p^2 + 1)X(p) &= \frac{p}{p^2 + 1} + p + \frac{pe^{-\pi p}}{p^2 + 1} \\ X(p) &= \frac{p}{(p^2 + 1)^2} + \frac{p}{p^2 + 1} + \frac{pe^{-\pi p}}{(p^2 + 1)^2} \end{aligned}$$

Es gibt zwei Möglichkeiten die Rücktransformation zu machen. Die erste ist mit Partialbruchzerlegung

$$\begin{aligned} \frac{p}{(p^2 + 1)^2} &= \frac{A}{p - i} + \frac{B}{p + i} + \frac{C}{(p - i)^2} + \frac{D}{(p + i)^2} \\ p &= A(p^2 + 1)(p + i) + B(p^2 + 1)(p - i) + C(p + i)^2 + D(p - i)^2 \\ p &= A(p^3 + 2pi + p + i) + B(p^3 - 2pi + p - i) + C(p^2 + 2pi - 1) + D(p^2 - 2pi - 1) \\ p &= (A + B)p^3 + (2Ai - 2Bi + C + D)p^2 + (A + B + 2Ci - 2Di)p + Ai - Bi - C - D \\ &\quad \begin{cases} A + B = 0 \Rightarrow B = -A \\ 2Ai - 2Bi + C + D = 0 \\ A + B + 2Ci - 2Di = 1 \\ Ai - Bi - C - D = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 4Ai + C + D = 0 \\ 2Ci - 2Di = 1 \Rightarrow C = D + \frac{1}{2i} \\ 2Ai - C - D = 0 \end{cases} \\ &\Rightarrow \begin{cases} 4Ai + 2D + \frac{1}{2i} = 0 \\ 2Ai - 2D - \frac{1}{2i} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A = 0 \Rightarrow B = 0 \\ 6D = -\frac{3}{2i} \Rightarrow D = -\frac{1}{4i} \Rightarrow C = \frac{1}{4i} \end{cases} \end{aligned}$$

Wir erhalten

$$\frac{p}{(p^2 + 1)^2} = \frac{1}{4i} \frac{1}{(p - i)^2} - \frac{1}{4i} \frac{1}{(p + i)^2}$$

Bitte wenden!

und

$$X(p) = \frac{1}{4i} \frac{1}{(p-i)^2} - \frac{1}{4i} \frac{1}{(p+i)^2} + \frac{p}{p^2+1} + \frac{1}{4i} \frac{e^{-\pi p}}{(p-i)^2} - \frac{1}{4i} \frac{e^{-\pi p}}{(p+i)^2}$$

Mit der Transformationregel

$$\begin{aligned} 1 &\circledast \bullet \frac{1}{p} \\ t &\circledast \bullet \frac{1}{p^2} \\ \cos(t) &\circledast \bullet \frac{p}{p^2+1} \\ f(t-a)h(a-t) &\circledast \bullet F(p)e^{-ap} \quad \text{mit } h(t) = \begin{cases} 1 & t < 0 \\ 0 & t > 0 \end{cases} \\ f(t)e^{at} &\circledast \bullet F(p-a) \end{aligned}$$

erhalten wir

$$\begin{aligned} x(t) &= \frac{t}{4i} e^{it} - \frac{t}{4i} e^{-it} + \cos(t) + \left(\frac{t-\pi}{4i} e^{it} - \frac{t-\pi}{4i} e^{-it} \right) h(\pi-t) \\ &= \frac{t}{2} \sin(t) + \cos(t) + \frac{t-\pi}{2} \underbrace{\sin(t-\pi)}_{-\sin(t)} h(\pi-t) \\ &= \begin{cases} \frac{t}{2} \sin(t) + \cos(t) & t < \pi \\ \frac{\pi}{2} \sin(t) + \cos(t) & t > \pi \end{cases} \end{aligned}$$

Es gibt eine andere Möglichkeit um diese Rücktransformation zu machen. Mit der Regel

$$tf(t) \circledast \bullet -\frac{d}{dp} F(p)$$

erhält man für Sinus und Cosinus

$$\begin{aligned} t \cos(t) &\circledast \bullet -\frac{d}{dp} \frac{p}{p^2+1} = \frac{p^2-1}{(p^2+1)^2} \\ t \sin(t) &\circledast \bullet -\frac{d}{dp} \frac{1}{p^2+1} = \frac{2p}{(p^2+1)^2} \end{aligned}$$

Mit diesen zwei transformierten ist einfach zu sehen dass

$$X(p) = \frac{p}{(p^2+1)^2} + \frac{p}{p^2+1} + \frac{pe^{-\pi p}}{(p^2+1)^2} \bullet \circledast x(t) = \frac{t}{2} \sin(t) + \cos(t) + \frac{t-\pi}{2} \sin(t-\pi) h(\pi-t)$$

2. Zuerst homogenisieren wir die Randbedingungen durch

$$v = u - 1$$

Siehe nächstes Blatt!

Dann erhalten wir

$$\Delta v = \Delta u = 2u - \cos(y) = 2v + 2 - \cos(y)$$

d.h.

$$\begin{cases} \Delta v - 2v - 2 + \cos(y) = 0 & \text{in } (0, \pi) \times (0, \frac{\pi}{2}) \\ v_x(0, y) = v(\pi, y) = v_y(x, 0) = v_y(x, \frac{\pi}{2}) = 0 \end{cases}$$

Den zugehörigen EWP ist

$$\begin{cases} \Delta \varphi + \lambda \varphi = 0 & \text{in } (0, \pi) \times (0, \frac{\pi}{2}) \\ \varphi_x(0, y) = \varphi(\pi, y) = \varphi_y(x, 0) = \varphi_y(x, \frac{\pi}{2}) = 0 \end{cases}$$

Die normierte Lösung ist

$$\begin{aligned} \varphi_{k,l}(x, y) &= C_l \cos\left(\frac{k}{2}x\right) \cos(2ly) \\ \lambda_{k,l} &= \frac{k^2 + 16l^2}{4} \quad \text{mit } k = 1, 3, 5, \dots \text{ und } l = 0, 1, 2, 3, \dots \end{aligned}$$

mit

$$C_l = \begin{cases} \frac{2}{\pi} & l = 0 \\ \frac{2\sqrt{2}}{\pi} & l \neq 0 \end{cases}$$

Wir entwickeln 1 und $\cos(y)$ durch die Eigenfunktionen

$$1 = \sum_{k,l} \alpha_{k,l} \varphi_{k,l}(x, y)$$

wo

$$\begin{aligned} \alpha_{k,l} &= \int_0^\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} \varphi_{k,l}(x, y) dy dx \\ &= C_l \int_0^\pi \cos\left(\frac{k}{2}x\right) dx \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(2ly) dy \end{aligned}$$

Mit

$$\int_0^\pi \cos\left(\frac{k}{2}x\right) dx = \frac{2}{k} \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right)$$

und

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(2ly) dy = \frac{\pi}{2} \delta_{l,0}$$

erhalten wir

$$\alpha_{k,l} = \frac{2}{k} \delta_{0,l} \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right)$$

Für $\cos(y)$ erhalten wir

$$\cos(y) = \sum_{k,l} \beta_{k,l} \varphi_{k,l}(x, y)$$

Bitte wenden!

wo

$$\begin{aligned}\beta_{k,l} &= \int_0^\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(y) \varphi_{k,l}(x, y) dy dx \\ &= C_l \int_0^\pi \cos\left(\frac{k}{2}x\right) dx \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(y) \cos(2ly) dy\end{aligned}$$

Mit

$$\begin{aligned}\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(y) \cos(2ly) dy &= \frac{\sin((2l-1)x)}{2(2l-1)} + \frac{\sin((2l+1)x)}{2(2l+1)} \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\sin(\pi l - \frac{\pi}{2})}{2(2l-1)} + \frac{\sin(\pi l + \frac{\pi}{2})}{2(2l+1)} \\ &= \frac{-\cos(\pi l)}{2(2l-1)} + \frac{\cos(\pi l)}{2(2l+1)} = \frac{(-1)^{l+1}}{2} \left(\frac{1}{2l-1} + \frac{1}{2l+1} \right) = \frac{(-1)^{l+1}}{4l^2-1}\end{aligned}$$

Wenn wir den Ansatz

$$v(x, y) = \sum_{k,l} v_{k,l} \varphi_{k,l}(x, y)$$

in die Differentialgleichung einsetzen, erhalten wir

$$\sum_{k,l} (-\lambda_{k,l} v_{k,l} - 2v_{k,l} - \alpha_{k,l} + \beta_{k,l}) \varphi_{k,l}(x, y) = 0$$

Das ist nur möglich, wenn

$$\begin{aligned}v_{k,l} &= \frac{\beta_{k,l} - 2\alpha_{k,l}}{\lambda_{k,l} + 2} \\ &= \begin{cases} \frac{16(1-\pi)}{\pi(k^2+8)k} \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right) & l = 0 \\ \frac{\sqrt{2}16(-1)^{l+1}}{\pi k(4l^2-1)(k^2+16l^2+8)} \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right) & l \neq 0 \end{cases}\end{aligned}$$

Die Lösung für v ist

$$\begin{aligned}v(x, y) &= \frac{32}{\pi^2} \sum_{\substack{k=1 \\ \text{ungerade}}}^{\infty} \frac{1-\pi}{(k^2+8)k} \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right) \cos\left(\frac{k}{2}x\right) \\ &\quad - \frac{64}{\pi^2} \sum_{\substack{k=1, \text{ungerade} \\ l=1}}^{\infty} \frac{(-1)^l}{(4l^2-1)(k^2+16l^2+8)k} \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right) \cos\left(\frac{k}{2}x\right) \cos(2ly)\end{aligned}$$

Und für u

$$\begin{aligned}u(x, y) &= \frac{32}{\pi^2} \sum_{\substack{k=1 \\ \text{ungerade}}}^{\infty} \frac{1-\pi}{(k^2+8)k} \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right) \cos\left(\frac{k}{2}x\right) \\ &\quad - \frac{64}{\pi^2} \sum_{\substack{k=1, \text{ungerade} \\ l=1}}^{\infty} \frac{(-1)^l}{(4l^2-1)(k^2+16l^2+8)k} \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right) \cos\left(\frac{k}{2}x\right) \cos(2ly) + 1\end{aligned}$$

Siehe nächstes Blatt!

3. Zuerst lösen wir das Eigenwertproblem

$$\begin{cases} \varphi_{xx}(x) + \lambda\varphi(x) = 0 \\ \varphi(0) = \varphi(L) = 0 \end{cases}$$

Die Lösung ist

$$\varphi_k(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin\left(\frac{\pi k}{L} x\right) \quad \lambda_k = \frac{\pi^2 k^2}{L^2}$$

mit $k = 1, 2, 3, \dots$

Damit können wir den Wärmeleitungskern berechnen

$$K(x, \xi, t) = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi_k(x) \varphi_k(\xi) e^{-D\lambda_k t} = \frac{2}{L} \sum_{k=1}^{\infty} \sin\left(\frac{\pi k}{L} x\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L} \xi\right) e^{-D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} t}$$

Wir setzen unsere Anfangsbedingung und die Quelle in die Lösungsformel ein:

$$\begin{aligned} u(x, t) &= \int_0^L u_0(\xi) K(x, \xi, t) d\xi + \int_0^t \int_0^L q(\xi, \tau) K(x, \xi, t - \tau) d\xi d\tau \\ &= \int_0^L \sin\left(\frac{2\pi}{L} \xi\right) \frac{2}{L} \sum_{k=1}^{\infty} \sin\left(\frac{\pi k}{L} x\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L} \xi\right) e^{-D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} t} d\xi \\ &\quad + \int_0^t \int_0^L \sin\left(\frac{\pi}{L} \xi\right) \tau e^{-\alpha\tau} \frac{2}{L} \sum_{k=1}^{\infty} \sin\left(\frac{\pi k}{L} x\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L} \xi\right) e^{-D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} (t-\tau)} d\xi d\tau \\ &= \frac{2}{L} \sum_{k=1}^{\infty} \sin\left(\frac{\pi k}{L} x\right) e^{-D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} t} \\ &\quad \times \left(\int_0^L \sin\left(\frac{2\pi}{L} \xi\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L} \xi\right) d\xi + \int_0^L \sin\left(\frac{\pi}{L} \xi\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L} \xi\right) d\xi \int_0^t \tau e^{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)\tau} d\tau \right) \end{aligned}$$

Mit

$$\begin{aligned} \int_0^L \sin\left(\frac{2\pi}{L} \xi\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L} \xi\right) d\xi &= \frac{L}{2} \delta_{k,2} \\ \int_0^L \sin\left(\frac{\pi}{L} \xi\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L} \xi\right) d\xi &= \frac{L}{2} \delta_{k,1} \\ \int_0^t \tau e^{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)\tau} d\tau &= \frac{te^{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)t}}{D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha} - \frac{e^{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)t}}{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)^2} + \frac{1}{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)^2} \end{aligned}$$

erhalten wir

$$\begin{aligned} u(x, t) &= \frac{2}{L} \sum_{k=1}^{\infty} \sin\left(\frac{\pi k}{L} x\right) e^{-D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} t} \left(\frac{L}{2} \delta_{k,2} + \frac{L}{2} \delta_{k,1} \left(\frac{te^{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)t}}{D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha} - \frac{e^{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)t}}{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)^2} + \frac{1}{(D\frac{\pi^2 k^2}{L^2} - \alpha)^2} \right) \right) \\ &= \sin\left(\frac{2\pi}{L} x\right) e^{-D\frac{4\pi^2}{L^2} t} + \sin\left(\frac{\pi}{L} x\right) \left(\frac{te^{-\alpha t}}{D\frac{\pi^2}{L^2} - \alpha} - \frac{e^{-\alpha t}}{(D\frac{\pi^2}{L^2} - \alpha)^2} + \frac{e^{-D\frac{\pi^2}{L^2} t}}{(D\frac{\pi^2}{L^2} - \alpha)^2} \right) \end{aligned}$$

Bitte wenden!

4. Wir machen die Ansatz

$$u(x, y, t) = u_1(x, t)u_2(y, t)$$

dann erhalten wir zwei Probleme

$$\begin{cases} u_{1,t} = Du_{1,xx} \\ u_1(0, t) = u_1(L, t) = 0 \\ u_1(x, 0) = \cos\left(\frac{\pi}{2L}x\right) \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} u_{2,t} = Du_{2,yy} \\ u_2(0, t) = 0 \\ u_2(y, 0) = \begin{cases} 1 & 1 < y < 2 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \end{cases} \quad (2)$$

Um (1) zu lösen berechnen wir das EWP

$$\begin{cases} \varphi_{xx} + \lambda\varphi = 0 \\ \varphi(0) = \varphi(L) = 0 \end{cases}$$

Die zugehörige normierte Lösung ist

$$\varphi_k(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin\left(\frac{\pi k}{L}x\right) \quad \lambda_k = \frac{\pi^2}{L^2}k^2$$

mit $k = 1, 2, 3, \dots$.

Den Wärmeleitungskern ist

$$K(x, \xi, t) = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi_k(x)\varphi_k(\xi)e^{-D\lambda_k t} = \frac{2}{L} \sum_{k=1}^{\infty} \sin\left(\frac{\pi k}{L}x\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L}\xi\right) e^{-D\frac{\pi^2 k^2}{L^2}t}$$

Dann ist

$$u_1(x, t) = \int_0^L \cos\left(\frac{\pi}{2L}\xi\right) K(x, \xi, t) d\xi = \sum_{k=1}^{\infty} \sin\left(\frac{\pi k}{L}x\right) e^{-D\frac{\pi^2 k^2}{L^2}t} \frac{2}{L} \int_0^L \cos\left(\frac{\pi}{2L}\xi\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L}\xi\right) d\xi$$

mit

$$\begin{aligned} \int_0^L \cos\left(\frac{\pi}{2L}\xi\right) \sin\left(\frac{\pi k}{L}\xi\right) d\xi &= -\frac{\cos\left(\left(\frac{\pi k}{L} + \frac{\pi}{2L}\right)\xi\right)}{2\left(\frac{\pi k}{L} + \frac{\pi}{2L}\right)} - \frac{\cos\left(\left(\frac{\pi k}{L} - \frac{\pi}{2L}\right)\xi\right)}{2\left(\frac{\pi k}{L} - \frac{\pi}{2L}\right)} \Big|_0^L \\ &= \frac{L}{\pi} \left(\frac{1}{2k+1} + \frac{1}{2k-1} - \frac{\cos\left(\pi k + \frac{\pi}{2}\right)}{2k+1} - \frac{\cos\left(\pi k - \frac{\pi}{2}\right)}{2k-1} \right) \\ &= \frac{L}{\pi} \left(\frac{2k-1}{4k^2-1} + \frac{2k+1}{4k^2-1} \right) = \frac{4Lk}{\pi(4k^2-1)} \end{aligned}$$

Siehe nächstes Blatt!

erhalten wir

$$u_1(x, t) = \frac{8}{\pi} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{k}{4k^2 - 1} \sin\left(\frac{\pi k}{L} x\right) e^{-D \frac{\pi^2 k^2}{L^2} t}$$

Um (2) zu lösen erweitern wir das Gebiet auf $(-\infty, \infty)$

$$\begin{cases} u_{2,t} = Du_{2,yy} \\ u_2(y, 0) = \begin{cases} 1 & 1 < y < 2 \\ -1 & -2 < y < -1 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \end{cases}$$

Wenn wir die Lösung

$$v(y, t) = \frac{1}{2} \operatorname{erfc}\left(\frac{y}{2\sqrt{Dt}}\right)$$

zum Standard problem

$$\begin{cases} v_t = Dv_{yy} \\ v(y, 0) = h(y) = \begin{cases} 1 & y < 0 \\ 0 & y > 0 \end{cases} \end{cases}$$

kennen, stellen wir $u_2(y, 0)$ durch $h(y)$ dar.

$$u_2(y, 0) = h(y - 2) - h(y - 1) - h(y + 1) + h(y + 2)$$

Wir erhalten

$$u_2(y, t) = \frac{1}{2} \left(\operatorname{erfc}\left(\frac{y-2}{2\sqrt{Dt}}\right) - \operatorname{erfc}\left(\frac{y-1}{2\sqrt{Dt}}\right) - \operatorname{erfc}\left(\frac{y+1}{2\sqrt{Dt}}\right) + \operatorname{erfc}\left(\frac{y+2}{2\sqrt{Dt}}\right) \right)$$

Für die gesamte Lösung finden wir

$$\begin{aligned} u(x, y, t) &= \frac{4}{\pi} \left(\operatorname{erfc}\left(\frac{y-2}{2\sqrt{Dt}}\right) - \operatorname{erfc}\left(\frac{y-1}{2\sqrt{Dt}}\right) - \operatorname{erfc}\left(\frac{y+1}{2\sqrt{Dt}}\right) + \operatorname{erfc}\left(\frac{y+2}{2\sqrt{Dt}}\right) \right) \times \\ &\quad \sum_{k=1}^{\infty} \frac{k}{4k^2 - 1} \sin\left(\frac{\pi k}{L} x\right) e^{-D \frac{\pi^2 k^2}{L^2} t} \end{aligned}$$